<u>1.</u>	SPUŠTĚNÍ UŽIVATELSKÉHO ROZHRANÍ	2
<u>2.</u>	NAHRÁNÍ MATIC	3
<u>3.</u>	ZADÁNÍ MATIC	3
<u>4.</u>	<u>JACOBIHO METODA ROVINNÉ ROTACE PRO ŘEŠENÍ VLASTNÍHO</u> <u>NETLUMENÉHO KMITÁNÍ</u>	4

4.1 POPIS ALGORITMU

5

1. SPUŠTĚNÍ UŽIVATELSKÉHO ROZHRANÍ

Ke spuštění skriptu jacobi_program1_31_8_2012.m je nutné mít na počítači nainstalován program MATLAB. Skript jacobi_program1_31_8_2012.m v průběhu výpočtu "volá" externí funkci jakobi_modif_funkce.m a je proto nutné tyto dva skripty mít uloženy v jedné složce (viz Current Folder).

Tento soubor spustíme stiskem funkční klávesnice F5, případně zelenou šipkou "*Run*", umístěnou přímo v editoru m souborů, který je součástí programu MATLAB. Po tomto úkonu se zobrazí základní uživatelské rozhraní. Uživatel má na výběr, zda chce matice tuhosti a hmotnosti zadat přímo, což je umožněné pro matice typu max. 6 x 6, nebo zda chce matice nahrát z externího souboru. K tomu slouží radio button "*Nahrát matice*" resp. "*Zadat matice*". Pro zavření programu je možné využít tlačítko "*Konec*".



Obr. 1 GUI Jacobiho metoda rovinné rotace

2. NAHRÁNÍ MATIC

Po stisknutí radio button *"Nahrát matice"* se otevře nové okno a stanou se aktivními tlačítka *"Nahrát matici hmotnosti"* a *"Nahrát matici tuhosti"*. Stisknutím jednoho z těchto tlačítek se otevře standardní okno systému Windows pro otevření souboru (je umožněné nahrávat matice ze souborů *.txt, kde jsou prvky matic zapsány do řádků a sloupců a odděleny mezerou).

Po otevření hledaného souboru se v prvním resp. druhém modrém poli nově otevřeného okna programu zobrazí zpráva, zda matice byla úspěšně nahrána. Když je úspěšně nahrána matice tuhosti a hmotnosti stane se aktivní tlačítko "*Výpočet"* na původním okně programu a po jeho stisknutí proběhne výpočet Jacobiho metodou se zobrazením výsledných vlastních frekvencí ve třetím modrém textovém poli na druhém otevřeném okně. Tyto výsledky je následně možné uložit do formátu *.txt.





3. ZADÁNÍ MATIC

Stiskem radio button "Zadat matice" aktivujeme popup menu kde je možné volit rozměry matic od 2 x 2 až po 6 x 6. Vybráním jednoho rozměru se v šedém poli objeví žlutá textová pole o příslušné velikosti, kam je možné jednotlivé prvky matic zadávat přímo z klávesnice. Po vyplnění všech prvků matic tuhosti a hmotnosti opět provedeme výpočet stiskem příslušného tlačítka a výsledné frekvence se zobrazí v modrém poli. Výsledky je opět možné uložit do souboru *.txt.

Jacobiho metoda rovinné rotace				
Soubor *				
◯ Nahrát matice				
	Nahrát matici tuhosti	Výpočet		
6 x 6	Nahrát matici hmotnosti	Uložit		
	Vymazat výsledky	Konec		
Matice tuhosti				
Matice hmotnosti				
Výsledné vla frekvence [istní [Hz]			

Obr. 3 Zobrazení polí pro ruční zadání matic tuhosti a hmotnosti

4. JACOBIHO METODA ROVINNÉ ROTACE PRO ŘEŠENÍ VLASTNÍHO NETLUMENÉHO KMITÁNÍ

Z matematického hlediska je řešení rovnice vlastního kmitání: $M\ddot{u} + Ku = 0$ rozšířený problém vlastních čísel, který je možné řešit řadou způsobů uvedených v odborné literatuře.

Jacobiho metoda je definována vztahem $\mathbf{A}_{k+1} = \mathbf{S}^{\mathsf{T}} \mathbf{A}_k \mathbf{S}$, kde \mathbf{S} je tzv. transformační matice.

$$\mathbf{S} = \begin{pmatrix} 1 & \cdots & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 \\ \vdots & \ddots & \vdots & & \vdots & & \vdots \\ 0 & \cdots & \cos\alpha & \cdots & \sin\alpha & \cdots & 0 \\ \vdots & & \vdots & \ddots & \vdots & & & \vdots \\ 0 & \cdots & -\sin\alpha & \cdots & \cos\alpha & \cdots & 0 \\ \vdots & & \vdots & & \vdots & \ddots & \vdots \\ 0 & \cdots & 0 & \cdots & 0 & \cdots & 1 \end{pmatrix}$$

Postupně dochází k nulování mimodiagonálních prvků a dané matice jsou převedeny na matice diagonální. Problém se tedy rozpadá na *n* rovnic pro jeden stupeň volnosti. Používá se k nalezení všech *n* vlastních frekvencí daných matic, kde *n* je hodnost matice **K** respektive **M**.

4.1 POPIS ALGORITMU

Nejprve je vyhledán prvek mimo diagonálu s maximální absolutní hodnotou (v celé matici) a_{mn} . Prvky transformační matice *sin* α se umístí na pozice **S**(m,n) **S**(n,m) a *cos* α na pozice **S**(n,n) **S**(m,m). Dále se vypočte neznámá **k**

$$K = \cot\left(2\alpha\right) = \frac{a_{mm} - a_{nn}}{2a_{mn}}$$

a parametr **t**

$$t = \begin{cases} ko\check{r}en \ t^2 + 2Kt - 1^* \ pro \ K \neq 0 \\ 1 \ pro \ K = 0 \end{cases}$$

vztahy pro cosinus respektive sinus v transformační matici:

$$s = \frac{t}{\sqrt{1+t^2}} \qquad c = \frac{1}{\sqrt{1+t^2}}$$

Prvky matice A_{k+1} jsou dány výrazy:

$$a_{mi}^{k+1} = a_{im}^{k+1} = c \cdot a_{mi}^{k} - s \cdot a_{ni}^{k} \quad i \neq m, n$$

$$a_{ni}^{k+1} = a_{in}^{k+1} = c \cdot a_{ni}^{k} + s \cdot a_{mi}^{k} \quad i \neq m, n$$

$$a_{mi}^{k+1} = a_{im}^{k+1} = a_{nn}^{k} + t \cdot a_{mn}^{k} \quad i = n$$

$$a_{mi}^{k+1} = a_{im}^{k+1} = a_{mm}^{k} - t \cdot a_{mn}^{k} \quad i = m$$

Vypracoval Vladimír Šána v rámci řešení projektu FRVŠ 112121328A: Nová výuková pomůcka pro předmět Dynamika stavebních konstrukcí.