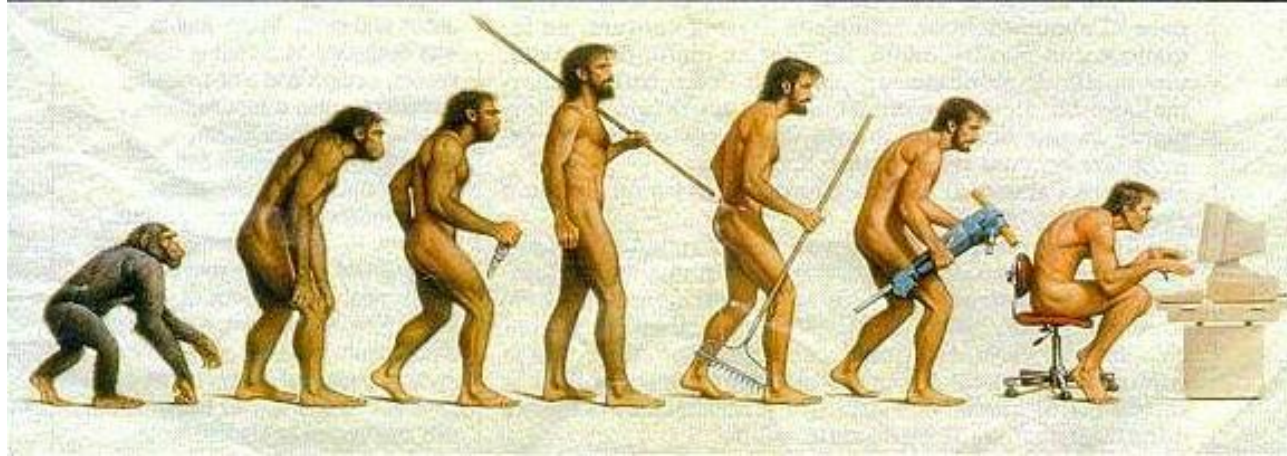


Evoluční algoritmy

- Kategorie vytvořená v 90. letech, aby se sjednotily jednotlivé metody, které využívaly „evoluční“ principy, tzn. Genetické algoritmy, Evoluční strategie a Evoluční programování (v těchto přednáškách nejmenovaná metoda také vzniklá v 70. letech)
- Dále rozšiřována, zde uvedeme notaci a algoritmy vzniklé na katedře mechaniky, Fakulty stavební ČVUT

Vlastnosti EA

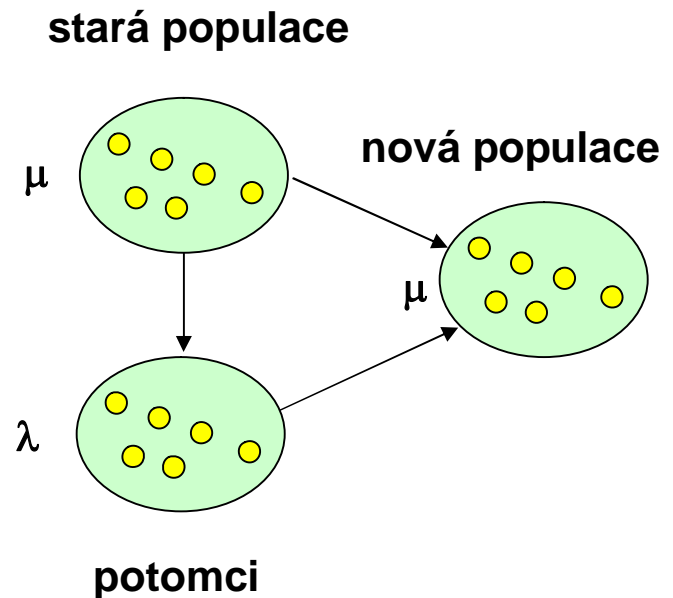


- Založeny na Darwinově myšlence „přežití nejsilnějších“
- Stochastické metody – vykazují náhodné chování
- Ne-gradientní metody- nevyžadují dokonce ani spojitost optimalizované funkce

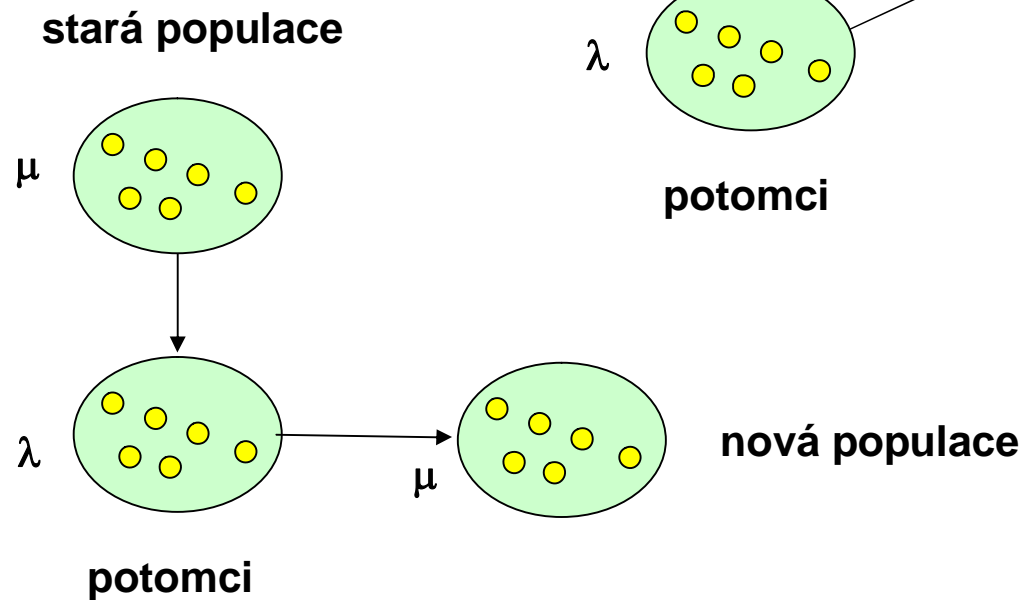
Notace použita z ES

- Dva druhy algoritmů:

- $(\mu+\lambda)$ -EA



- (μ,λ) -EA



Notace operátorů

- Kombinace tří operátorů:

- Re-kombinace

$$\text{rec}_i^j \quad I^i \rightarrow I^j \quad i \leq \mu, \quad j \leq \lambda$$

- Mutace

$$\text{mut}_1^1 \quad I^1 \rightarrow I^1$$

- Výběr/selekce

$$\text{sel}_i^j \quad I^i \rightarrow I^j \quad i \leq \mu \parallel \mu + \lambda, \quad j \leq \mu$$

Zápis některých algoritmů

- Simulované žíhání

$$opt_{SA}^{(t+1)} I = \mathbf{sel}_2^1(\mathbf{mut}_1^1(t) I, {}^t I).$$

- Genetický Algoritmus

$$opt_{SGA}^{(t+1)} I^\mu = \mathbf{mut}_1^1(\mathbf{rec}_2^2({}^{t+1} \bar{I}^\lambda), {}^{t+1} \bar{I}^\lambda), \quad {}^{t+1} \bar{I}^\lambda = \mathbf{sel}_\mu^\lambda({}^t I^\mu),$$

- Diferenciální evoluce

$$opt_{DE}^{(t+1)} I^\mu = \mathbf{sel}_2^1(\mathbf{rec}_4^1({}^t I, {}^t I_{best}), {}^t I),$$

- Evoluční strategie

$$opt_{(\mu+\lambda)-ES}^{(t+1)} I^\mu = \mathbf{sel}_{\mu+\lambda}^\mu(\mathbf{mut}(\mathbf{rec}({}^t I^\mu)), {}^t I^\mu),$$

$$opt_{(\mu,\lambda)-ES}^{(t+1)} I^\mu = \mathbf{sel}_\lambda^\mu(\mathbf{mut}(\mathbf{rec}({}^t I^\mu))),$$

Algoritmy vzniklé na FSv

- **SADE - Simplified Atavistic Differential Evolution**
- **RASA : Real-valued augmented simulated annealing**
- **IASA : Integer augmented simulated annealing**

SADE algoritmus

- **Simplified Atavistic Differential Evolution**
- **Odvozená z Diferenciální evoluce**
- **Kombinuje vlastnosti DE s Genetickými algoritmy**
- **Zejména zavádí mutace**
- **Web stránky autorky:**
 - <http://cml.fsv.cvut.cz/~anicka/>

SADE algoritmus

```
void SADE ( void )
{
    FIRST_GENERATION ();
    while ( to_continue )
    {
        MUTATE ();
        LOCAL_MUTATE ();
        CROSS ();
        EVALUATE_GENERATION ();
        SELECT ();
    }
}
```


SADE algoritmus

- **Nový diferenciální operátor**

$$ch_{ij} = ch_{pj} + CR (ch_{qj} - ch_{rj})$$

- **Přidána mutace a lokální mutace**

$$ch_{ij} = ch_{kj} + MR (rp_{qj} - ch_{kj})$$

- **Je použit inverzní turnajový výběr**

Parametry

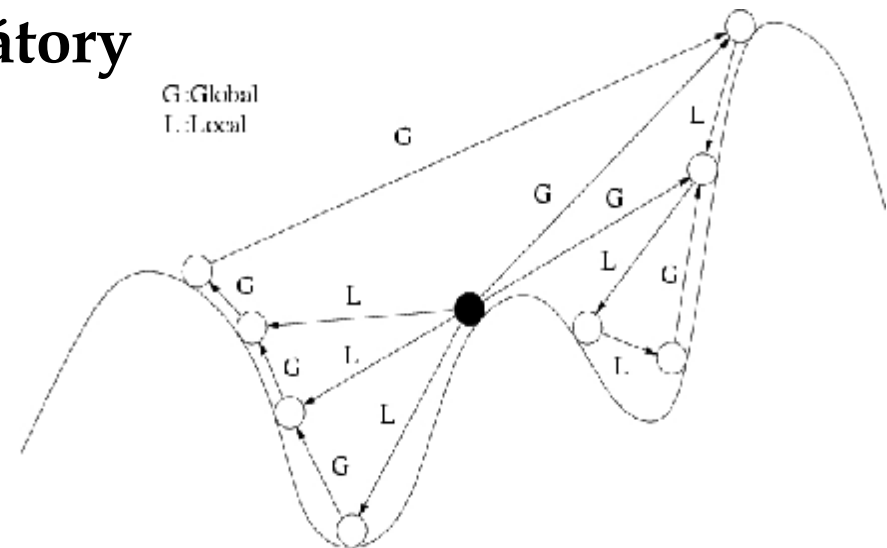
Parameter	Cheby- chev	Type 0	Beam	PUC
pop_size	$10 \times \text{dim}$	$25 \times \text{dim}$	$10 \times \text{dim}$	$10 \times \text{dim}$
CR	0.44	0.1	0.3	0.2
Radioactivity	0	0.05	0.05	0.3
MR	0.5	0.5	0.5	0.5

RASA

- Real-valued augmented simulated annealing
- Založena na principech GA a SA

RASA

- Založena na GA
 - Výběr a genetické operátory
4 mutace, 4 křížení
- SA principy
 - Cooling schedule,
re-annealing



$$p = \frac{1}{1 + e^{\Delta C/T}} \quad \Delta C = C_{NEW} - C_{OLD}$$

Mutate

Uniform mutation: Let $k = [1, n]$

$$\text{ch}_{ij}(t+1) = \begin{cases} u(L_j, U_j), & \text{if } j = k \\ \text{ch}_{ij}(t), & \text{otherwise,} \end{cases} \quad (17)$$

Boundary mutation: Let $k = u[1, n]$, $p = u(0, 1)$ and set:

$$\text{ch}_{ij}(t+1) = \begin{cases} L_j, & \text{if } j = k, p < 0.5 \\ U_j, & \text{if } j = k, p \geq 0.5 \\ \text{ch}_{ij}(t), & \text{otherwise,} \end{cases} \quad (18)$$

Non-uniform mutation: Let $k = [1, n]$, $p = u(0, 1)$ and set:

$$\text{ch}_{ij}(t+1) = \begin{cases} \text{ch}_{ij}(t) + (L_j - \text{ch}_{ij}(t))f, & \text{if } j = k, p < 0.5 \\ \text{ch}_{ij}(t) + (U_j - \text{ch}_{ij}(t))f, & \text{if } j = k, p \geq 0.5 \\ \text{ch}_{ij}(t), & \text{otherwise,} \end{cases} \quad (19)$$

where $f = u(0, 1)(T_i/T_0)^b$ and b is the shape parameter.

Multi-non-uniform mutation: Apply non-uniform mutation to all variables of CH_i .

Křížení

Simple cross-over: Let $k = [1, n]$ and set:

$$\begin{aligned} \text{ch}_{il}(t+1) &= \begin{cases} \text{ch}_{il}(t), & \text{if } l < k \\ \text{ch}_{jl}(t), & \text{otherwise,} \end{cases} \\ \text{ch}_{jl}(t+1) &= \begin{cases} \text{ch}_{jl}(t), & \text{if } l < k \\ \text{ch}_{il}(t), & \text{otherwise.} \end{cases} \end{aligned}$$

Simple arithmetic cross-over: Let $k = u[1, n]$, $p = u(0, 1)$ and set:

$$\text{ch}_{il}(t+1) = \begin{cases} p\text{ch}_{il}(t) + (1-p)\text{ch}_{jl}(t), & \text{if } l = k \\ \text{ch}_{il}(t), & \text{otherwise,} \end{cases} \quad (20)$$

$$\text{ch}_{jl}(t+1) = \begin{cases} p\text{ch}_{jl}(t) + (1-p)\text{ch}_{il}(t), & \text{if } l = k \\ \text{ch}_{jl}(t), & \text{otherwise.} \end{cases} \quad (21)$$

Whole arithmetic cross-over: Simple arithmetic cross-over applied to all variables of CH_i and CH_j .

Heuristic cross-over: Let $p = u(0, 1)$, $j = [1, n]$ and $k = [1, n]$ such that $j \neq k$ and set:

$$\text{CH}_i(t+1) = \text{CH}_i(t) + p(\text{CH}_j(t) - \text{CH}_k(t)). \quad (22)$$

Parametry

Parameter	Beam	Others
pop_size	64	32
q	0.04	0.04
p_uni_mut	0.525	0.05
p_bnd_mut	0.125	0.05
p_nun_mut	0.125	0.05
p_mnu_mut	0.125	0.05
p_smp_ers	0.025	0.15
p_sar_ers	0.025	0.15
p_war_ers	0.025	0.15
p_heu_ers	0.025	0.35
b	0.25	2.0
T_frac	10^{-2}	10^{-10}
T_frac_min	10^{-4}	10^{-14}
T_mult	0.9	0.9
num_success_max	$10 \times \text{pop_size}$	$10 \times \text{pop_size}$
num_counter_max	$50 \times \text{pop_size}$	$50 \times \text{pop_size}$
num_heu_max	20	20
precision (step 4a)	See Section 4.3	10^{-4}

IASA

- **Integer augmented simulated annealing**
- **Kombinuje GA, SA, ES a DE principy**

IASA

- **Diferenciální křížení**

$$ch_{ij} = ch_{pj} + u(0.0, CR)(ch_{qj} - ch_{rj})$$

- **Mutace**

$$ch_{ij} = ch_{kj} + N\left(0.0, 0.5 |ch_{kj} - ch_{pj}| + 1\right)$$

- **Celočíselné kódování**

```

T = Tmax, t = 0
vytvor' P0, ohodnot' P0
while (not zastavovací_podmínka) {
    count = succ = 0
    while( count < countmax & succ < succmax)
    {
        count = count + 1, t = t + 1
        vyber jedince It z Pt-1
        vyber operátor O
        změň It operátorem O, It' je výsledek
        p = 1/(1+exp ((F(It') - F(It))/T))
        if ( náhodné_číslo u[0, 1] <= p ) {
            succ = succ + 1
            vlož It' do Pt
            ohodnot' Pt
        }
    }
    sniž T
}

```

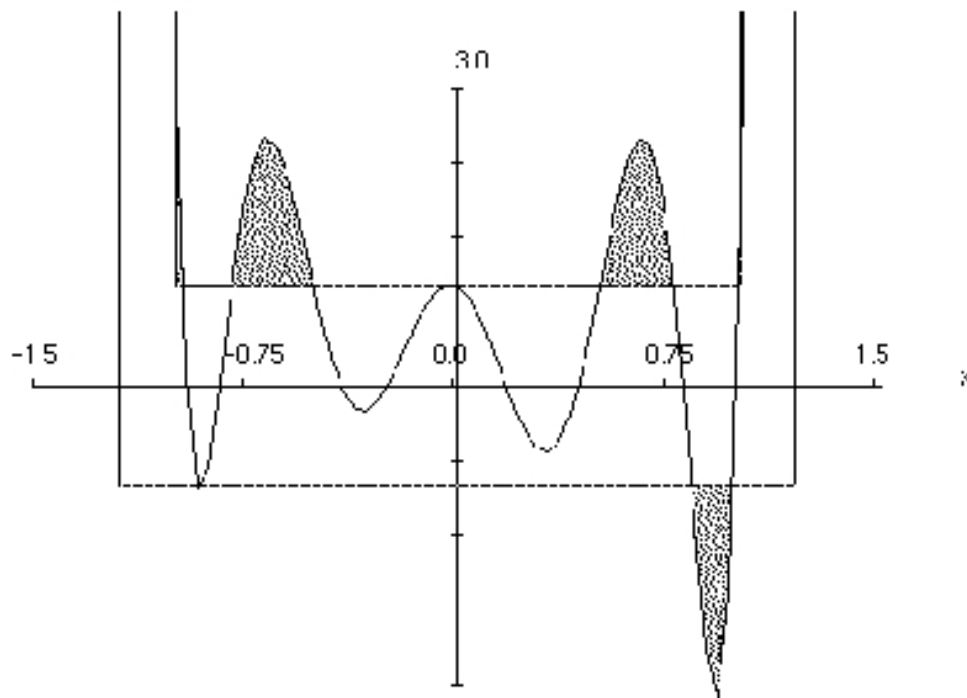
Parametry

Parameter	Cheby- chev	Type 0	Beam	PUC
OldSize	80	900	180	200
NewSize	5	600	250	100
T_max	10^{-5}	10^{-5}	10^{-4}	10^{-1}
T_min	10^{-7}	10^{-10}	10^{-5}	10^{-5}
SuccessMax	1000	1000	1000	1000
CounterMax	5000	5000	5000	5000
TminAtCallsRate	19%	100%	25%	20%
CrossoverProb	97%	92%	60%	90%
CR	0.5	0.6	1.3	1.0

Porovnání čtyř metod

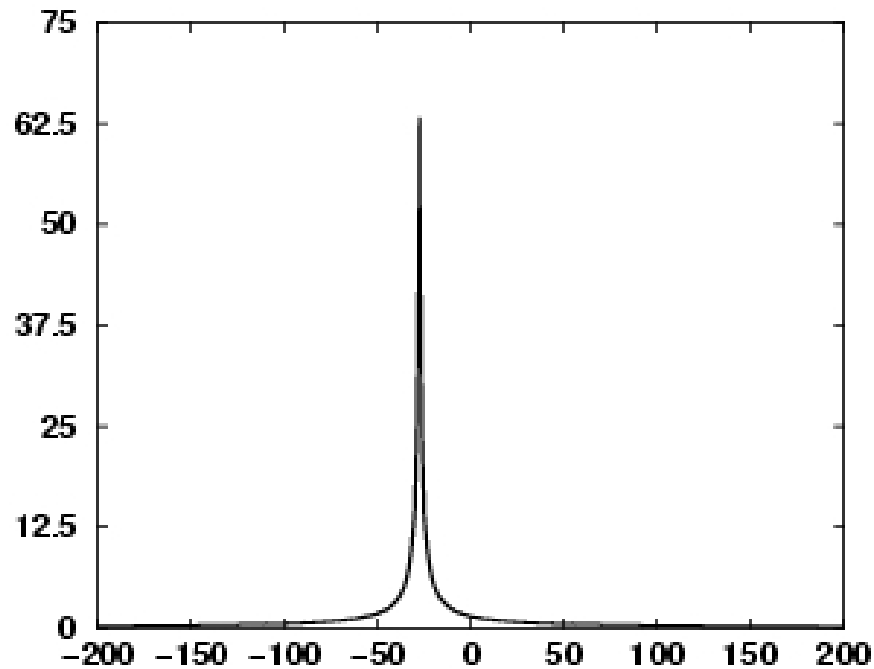
- Každý algoritmus byl navržen pro jiný problém
 - DE \Leftarrow Chebychevův problém
 - IASA \Leftarrow Návrh ŽB nosníku
 - RASA \Leftarrow Optimální periodická buňka
 - SADE \Leftarrow Type “0” funkce
- Kombinace „umělých“ i „praktických“ příkladů
- Validace jednotlivých metod

Chebyshevův problém



- **Vměstnání polynomu do daných hranic**
- **Polynom dán výrazem**
$$f(x) = \sum_{i=0}^n a_i x^i$$
- **Minimalizace vyšrafované oblasti**

Type 0 funkce



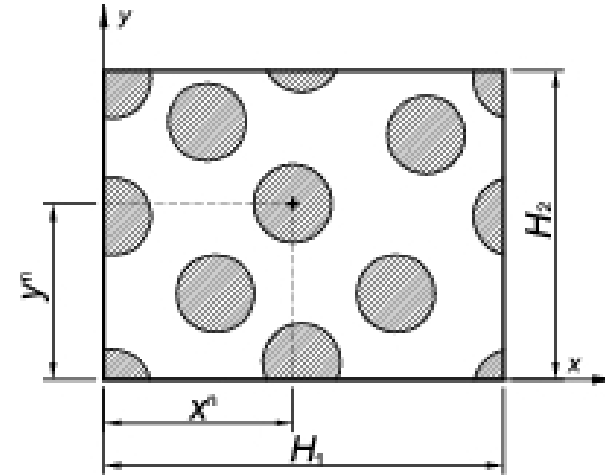
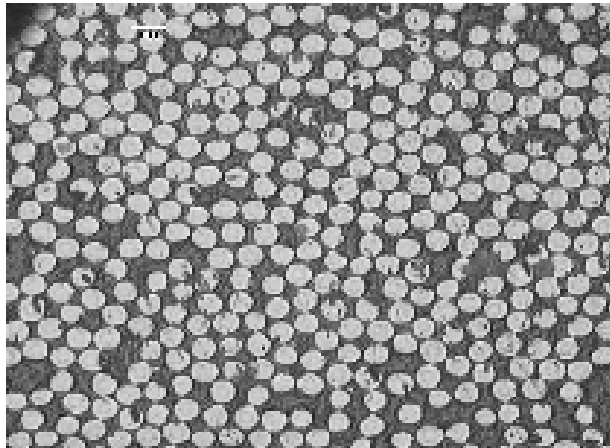
- **Nalezení jedinného optima**

- **Předpis funkce**

$$f(x) = y_0 \left(\frac{\pi}{2} - \arctan \frac{\|x - x_0\|}{r_0} \right)$$

- **Nalezení vrcholu v N-dimensionálním prostoru**

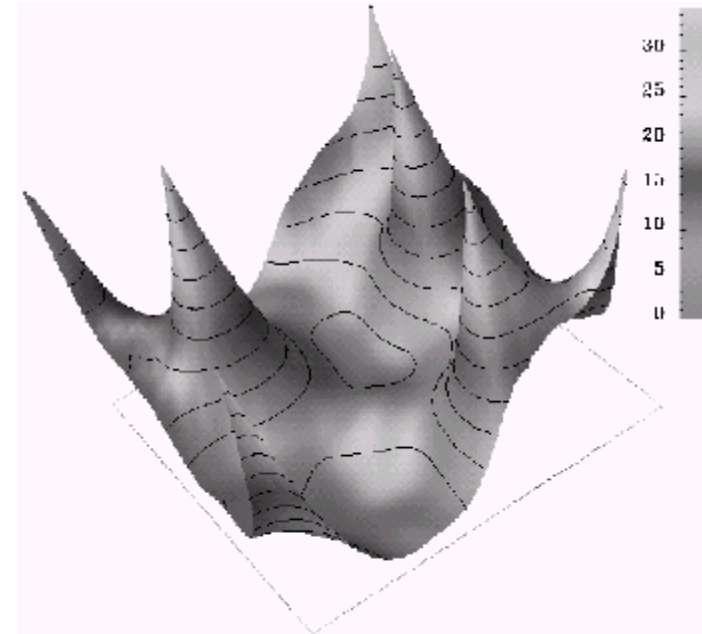
Tvorba jednotkové periodické buňky



- Hledání buňky se stejnými statistickými parametry jako má reálný materiál

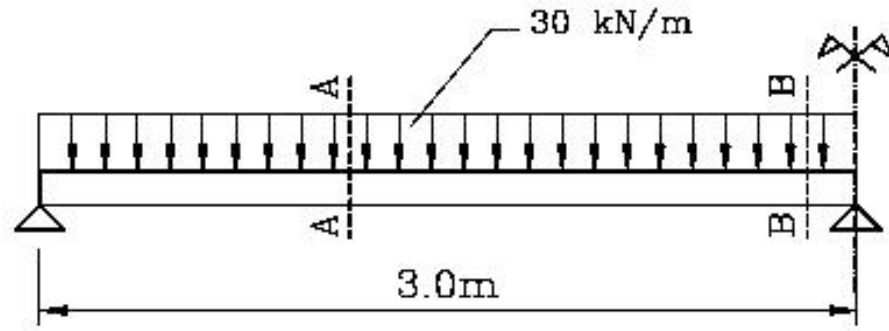
Tvorba jednotkové periodické buňky

- Náročnost problému



Methoda	
BFGS/CG	0/20
Simplex	2/20
Randomized local search (Yuret,1994)	5/20

Návrh ŽB nosníku



- Nalezení optimálního návrhu nosníku

- Funkce vyjádřená v ceně konstrukce

V_C Objem betonu

P_C Cena betonu

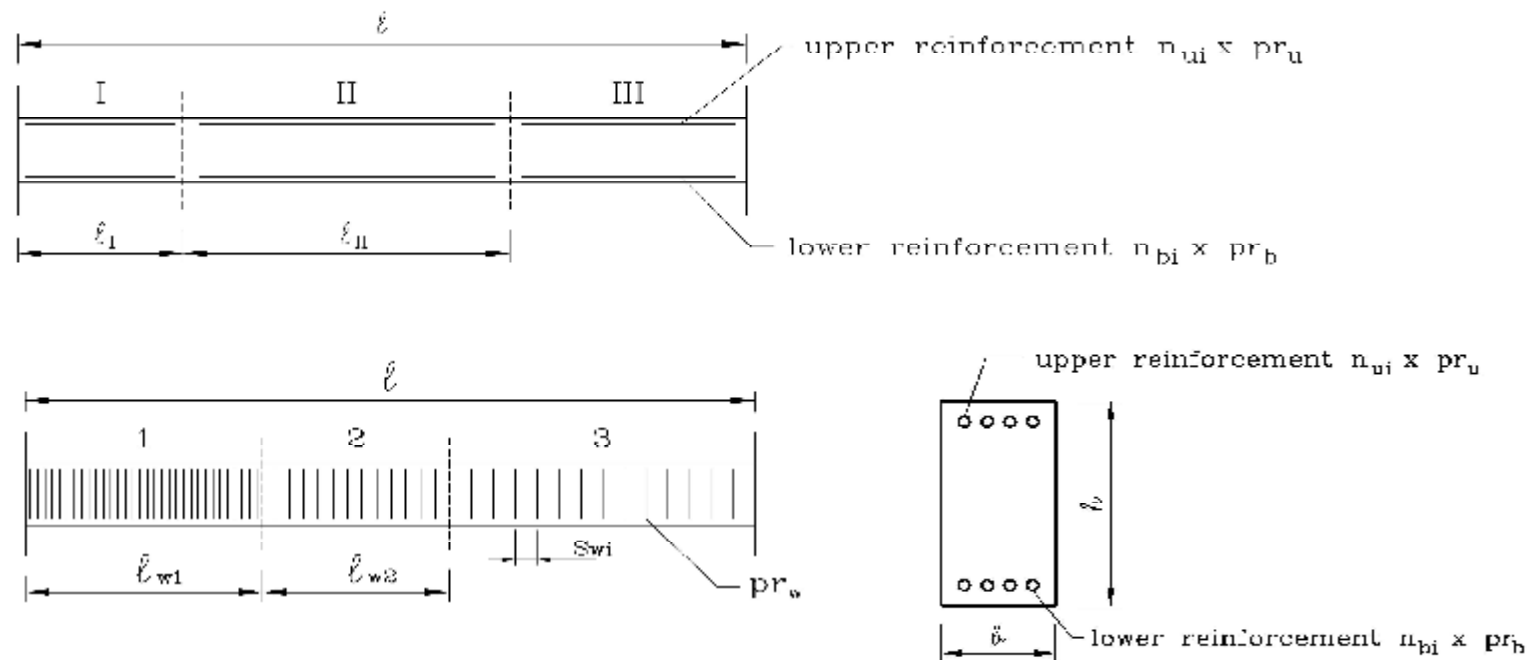
W_S Hmotnost oceli

P_S Cena oceli

$$f(x) = V_C P_C + W_S P_S + \sum p f_i$$

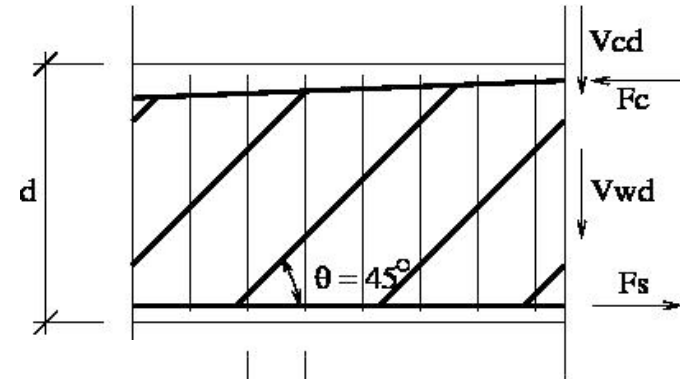
Návrh ŽB nosníku - proměnné

- Celkem 18 proměnných
- Všechny celočíselné nebo vybírané ze seznamu diskrétních hodnot

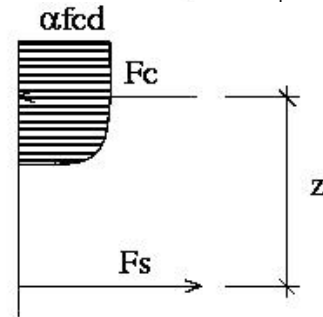
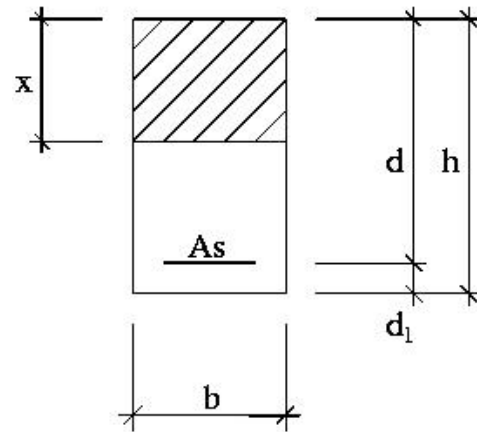


Posudek: EC 2

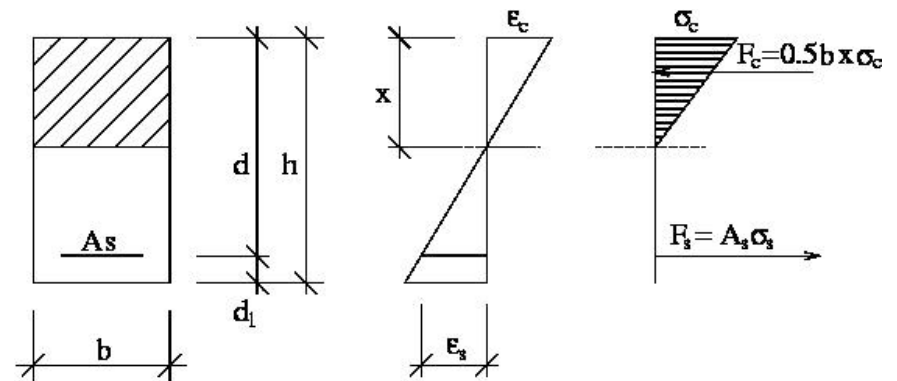
- Smyk



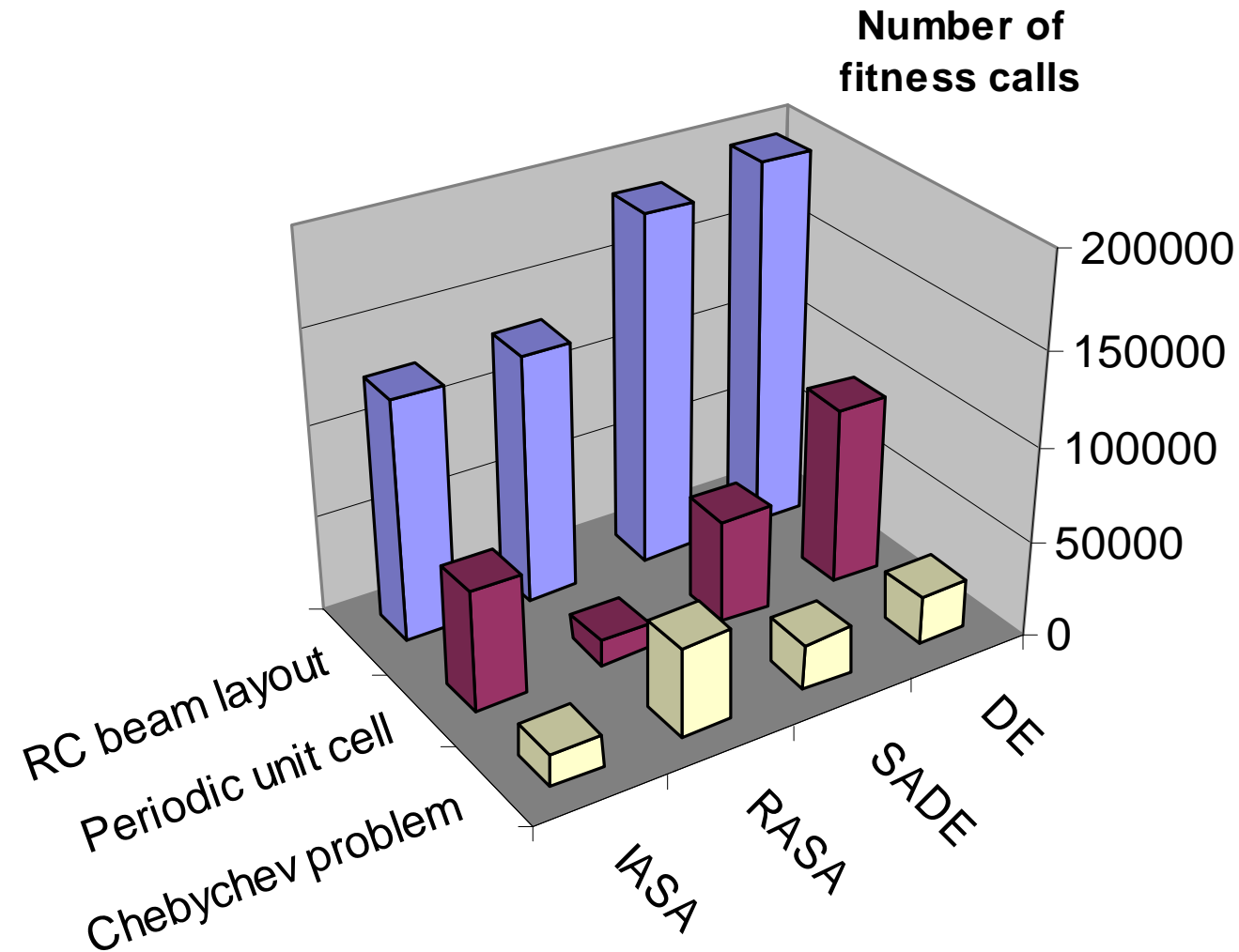
- Ohyb



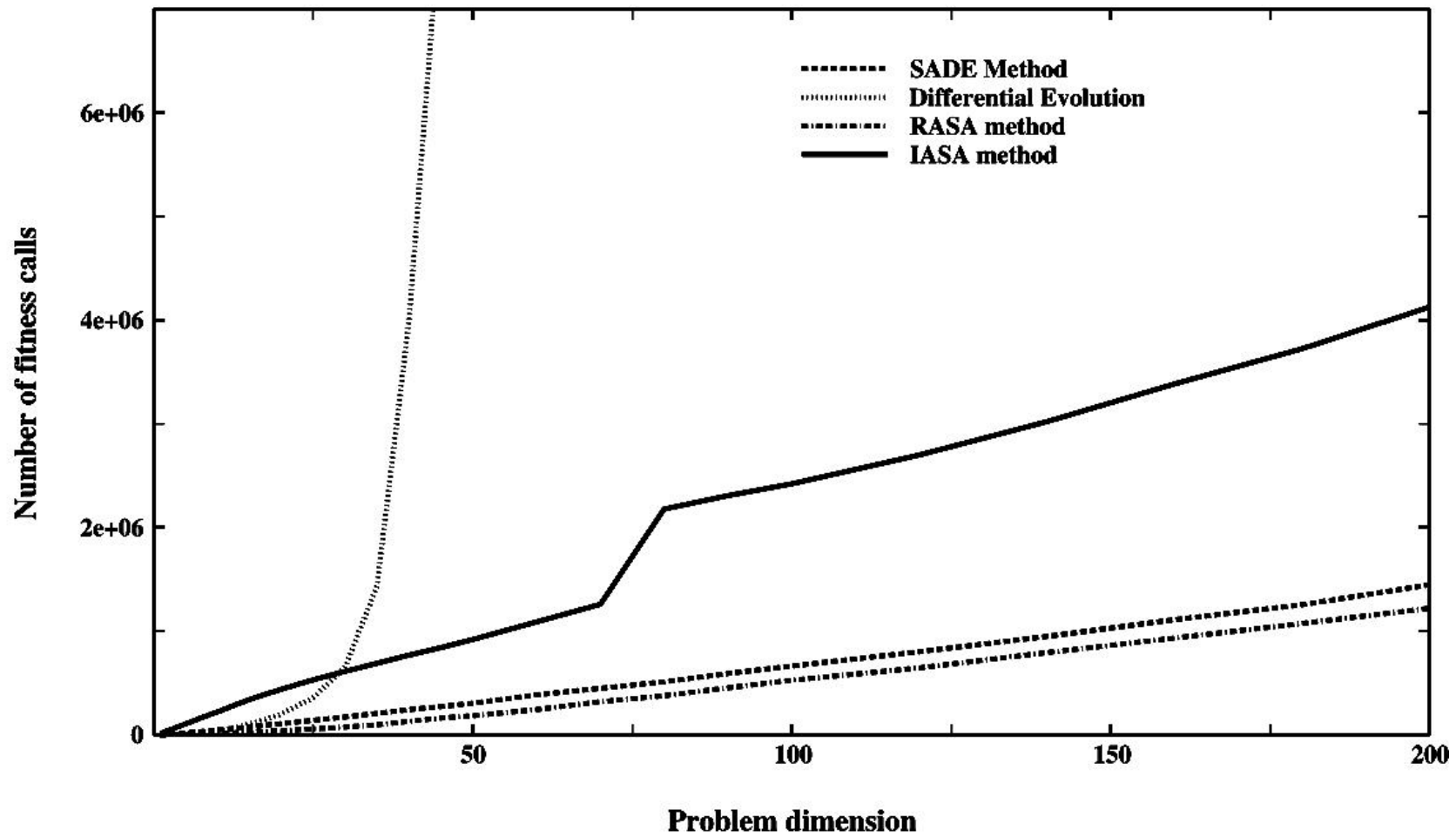
- MSP



Výsledky porovnání



Type 0 funkce



Výsledky porovnání

	DE	SADE	RASA	IASA
Chebyshev polynomial problem	3	2	4	1
<i>Type 0 test function</i>	4*	2	1	3
Reinforced concrete beam layout	4	3	2	1
Periodic unit cell construction	4	2	1	3
Σ	15	9	8	8

Výsledky porovnání

- Počty parametrů algoritmu

DE	4
SADE	5
RASA	17
IASA	9

Reference

- [1] Goldberg, D. (1989). Genetic Algorithms in Search, Optimization and Machine Learning. Addison-Wesley.
- [2] Michalewicz, Z. (1992). Genetic Algorithms + Data Structures = Evolution Programs. AI Series. Springer-Verlag, New York.
- [3] Hrstka, O., Kučerová, A., Lepš, M., and Zeman, J. (2003). A competitive comparison of different types of evolutionary algorithms. Computers & Structures, 81(18–19):1979–1990.
- [4] Lepš, M. (2005). Single and Multi-Objective Optimization in Civil Engineering with Applications, PhD thesis, CTU in Prague.

Prosba. V případě, že v textu objevíte nějakou chybu nebo budete mít námět na jeho vylepšení, ozvěte se prosím na matej.leps@fsv.cvut.cz.

Datum poslední revize: 19.11.2007

Verze: 001